

Tematy prac dyplomowych magisterskich realizacja semestr zimowy 2014/2015 – kierunek AiR

Lp.	Temat	Cel	Zakres	Prowadzący
1/I8/ARm/14/Z	Projekt jednostki wiertarskiej sterowanej w trzech osiach do jednoczesnego wiercenia trzech otworów o średnicy 2 mm z centralną regulacją rozstawu ich osi	Projekt jednostki wiertarskiej sterowanej w trzech osiach z wykorzystaniem znormalizowanych jednostek posuwowych.	Rozeznanie literaturowe, analiza istniejących rozwiązań, koncepcja konstrukcji, dobór parametrów skrawania, niezbędne obliczenia, rysunek złożeniowy, rysunek wykonawczy wskazanego detalu.	dr inż. Wiesław Froncki
2/I8/ARm/14/Z	Projekt jednostki frezarskiej sterowanej w trzech osiach do jednoczesnego frezowania dwóch rowków o szerokości 5 mm z centralną regulacją ich rozstawu.	Projekt jednostki frezarskiej sterowanej w trzech osiach z wykorzystaniem znormalizowanych jednostek posuwowych.	Rozeznanie literaturowe, analiza istniejących rozwiązań, koncepcja konstrukcji, dobór parametrów skrawania, niezbędne obliczenia, rysunek złożeniowy, rysunek wykonawczy wskazanego detalu.	dr inż. Wiesław Froncki
3/I8/ARm/14/Z	Projekt zautomatyzowanego stanowiska do wytwarzania pojemników z folii termokurczliwej	Nabycie i praktyczne wykorzystanie umiejętności zaprojektowania zautomatyzowanego stanowiska realizującego procesy podawania i mocowania folii, kształtowania z folii termokurczliwej jednorazowych pojemników (osłon) na wyroby.	Rozpoznanie istniejących konstrukcji. Analiza wymagań i opracowanie założeń konstrukcyjnych. Zaproponowanie kilku koncepcji rozwiązania i analiza ich wad i zalet. Wybór najlepszej koncepcji. Wykonanie dokumentacji konstrukcyjnej – rysunków złożeniowych i rysunków detali.	dr inż. M. Krępski
4/I8/ARm/14/Z	Manipulator równoległowodowy słupowy z chwytakiem i pneumatycznym napędem podnoszenia	Nabycie praktycznych umiejętności projektowania manipulatorów wspomagających obsługę zautomatyzowanych stanowisk.	Rozpoznanie istniejących konstrukcji. Analiza wymagań i opracowanie założeń konstrukcyjnych. Zaproponowanie kilku koncepcji rozwiązania i analiza ich wad i zalet. Wybór najlepszej koncepcji. Wykonanie dokumentacji konstrukcyjnej – rysunków złożeniowych i rysunków detali.	dr inż. M. Krępski

5/I8/ARm/14/Z	Stanowisko montażowe siłowników kompaktowych dwustronnego działania z dwiema pokrywami czołowymi	Nabycie praktycznych umiejętności projektowania zautomatyzowanych stanowisk montażowych.	Analiza wymagań i opracowanie założeń konstrukcyjnych. Zaproponowanie kilku koncepcji rozwiązania i analiza ich wad i zalet. Wybór najlepszej koncepcji. Wykonanie dokumentacji konstrukcyjnej – rysunków złożeniowych i rysunków detali.	dr inż. M. Krępski
6/I8/ARm/14/Z	Stanowisko montażowe siłowników kompaktowych z jedną pokrywą i z prowadnicami zabezpieczającymi tłoczysko przed obrotem	Nabycie praktycznych umiejętności projektowania zautomatyzowanych stanowisk montażowych.	Analiza wymagań i opracowanie założeń konstrukcyjnych. Zaproponowanie kilku koncepcji rozwiązania i analiza ich wad i zalet. Wybór najlepszej koncepcji. Wykonanie dokumentacji konstrukcyjnej – rysunków złożeniowych i rysunków detali.	dr inż. M. Krępski
7/I8/ARm/14/Z	Manipulator pneumatyczny do ćwiczeń rehabilitacyjnych palców dłoni.	Nabycie praktycznych umiejętności projektowania pneumatycznych manipulatorów rehabilitacyjnych.	Analiza wymagań i opracowanie założeń konstrukcyjnych. Zaproponowanie kilku koncepcji rozwiązania i analiza ich wad i zalet. Wybór najlepszej koncepcji. Wykonanie dokumentacji konstrukcyjnej – rysunków złożeniowych i rysunków detali.	dr inż. M. Krępski
8/I8/ARm/14/Z	Projekt elektrycznego modułu dołączanego do klasycznego (domowego) wózka inwalidzkiego.	Zaprojektowanie przyłączalnego napędu elektrycznego, zamieniającego klasyczny wózek inwalidzki o napędzie ręcznym na wózek z napędem elektrycznym.	Analiza możliwych rozwiązań, wybór najlepszej koncepcji, dobór parametrów i elementów urządzenia, wykonanie rysunków zestawieniowych i rysunków detali	dr inż. M. Krępski
9/I8/ARm/14/Z	Projekt zautomatyzowanego parkingu rowerowego.	Nabycie i praktyczne wykorzystanie umiejętności projektowania urządzeń mechatronicznych.	Analiza istniejących rozwiązań, opracowanie koncepcji zautomatyzowanego parkingu rowerowego, projekt konstrukcyjny, wykonanie obliczeń kinematycznych i wytrzymałościowych, rysunek zestawieniowy i rysunki wskazanych części oraz opis konstrukcji.	dr inż. P Zawiasa